

離散凸解析：組合せ最適化における凸性

室田 一雄

1. はじめに

連続変数に関する最適化の分野では、凸解析 — 凸関数の理論 — がその理論的なコアとなっている^[3,5]。その一番簡単で有用な例が、線形計画 (LP) の双対定理である。もっとも、凸解析を深く理解しないと非線形計画のアルゴリズム設計ができないかという、実はそうでもないらしいが、70年代に凸解析の枠組みに則って考案された乗数法などは、個人的には、とても美しく感じられた（もう15年以上昔の感激である）。

他方、離散変数に関する最適化（組合せ最適化）の分野を見てみると、凸解析のような統一な視点は存在しない。しかし、マトロイド的な構造— ネットワークフロー問題や最小木問題に共通する組合せ構造— が良い性質と認知されている^[2,4]。さらに、次の2点で、マトロイド性は凸性と似ている。

- 局所最適条件が大域的最適性を特徴づける。したがって、局所的な降下法によって最適化が達成される。
- 最大・最小定理のような双対性が成り立つ。これによって、双対変数を利用した算法が構成できる。

マトロイド性と凸性のこのような類似性は既に60年代の終わりには注目され、80年代はじめには A. Frank, S. Fujishige, L. Lovász らの研究によってその関係が明らかになった。その結果、現在では、「マトロイドの双対性 = 凸解析における双対性 + 整数性」という図式が広く受け入れられている。表1に、マトロイド研究の歴史のなかで凸性と関係する出来事を抜きだして示してある。最右欄のキーワードは当面無

表 1: 歴史 (マトロイド性と凸性)

1935 年頃	Whitney	マトロイドの公理 交換公理 ⇔ 劣モジュラ性
1965 年頃	Edmonds	ポリマトロイド 多面体的方法 劣モジュラ関数 交叉定理
1975 年頃	Edmonds Lawler Iri-Tomizawa Frank	重み付き交叉問題 ポテンシャルの存在 重み分割の存在
1982 年頃	Frank Fujishige Lovász	凸性との関係 離散分離定理 Fenchel 双対定理 Lovász 拡張
1990 年頃	Dress-Wenzel	付値マトロイド 公理, 貪欲算法
1995 年頃	Murota	付値付き交叉問題 分離定理 (M-, L-) Fenchel 双対定理 双共役拡張

むろた かずお 京都大学数理解析研究所
〒606-01 京都市左京区北白川追分町

視して、この分野が進展してきた時間スケールだけを眺めて頂きたい。

ここで解説する「離散凸解析」は、上の図式を拡張することによって、整数計画や組合せ最適化のような離散最適化の世界に双対理論の枠組みを与えようとする試みである。理論展開のシナリオは通常の凸解析の真似をし、数学的側面はネットワーク・マトロイド理論を拡張するので、標語的には、

「離散凸解析 = マトロイド理論 + 凸解析」

となる。通常の凸解析では、集合の凸性と関数の凸性が議論されるが、「離散凸解析」の立場から見ると、従来のマトロイド（および劣モジュラ関数）の理論は離散世界の凸集合の話であると位置づけられる。では、凸関数の概念はどうなっているのか？それが「離散凸解析」の主題であって、答は M 凸関数と L 凸関数の概念である。

さて、

凸集合 - 最大流 - マトロイド - 劣モジュラ関数
凸関数 - 最小費用流 - M 凸関数 - L 凸関数
の対応関係を予告して、ORらしい話題へと進もう。

2. 最大流から最小費用流へ

通常のネットワークフローの問題を考える。つまり、有向グラフ $G = (V, A)$ の枝に容量制約が与えられているときに、どのような整数フローが可能かを考える問題である。よく知られた最大流問題もこの種の問題である。ここでは、より具体的に、各頂点での供給量を表すベクトル $x \in \mathbf{Z}^V$ を実現する整数フローが存在するかどうかを問題とし、ある整数フローによって実現可能な供給量ベクトル $x \in \mathbf{Z}^V$ の全体を $B \subseteq \mathbf{Z}^V$ とする。

この集合 B はいろいろな性質をもっている。例えば、 B に属する x の成分の和はつねに 0 に等しいとか、 B には「穴」が空いていないとか、などなど。 B のもついろいろな組合せ的な性質の中で最も大切なものを公理として抽象化したものが、マトロイドとか基多面体とか呼ばれる概念である。これについては、第 4.1 節で、整基集合の公理 (B-EXC) という形できちんと説明するが、ここでは、集合 B は離散凸集合と呼ぶにふさわしい良い性質をもっている、ということだけを覚えて欲しい。

最大流・最小カットの定理というのがあることは、ご存知の通りである。くわしい内容は覚えていなくて結

構であるが、この定理の主張は、フローとカットは表裏一体、ということであった。さて、フローで実現できる供給量ベクトルの全体 B がよい性質をもっているとする、と、カットの全体も何かよい性質をもっているに相違ない。これを抽象化したものが、劣モジュラ関数という概念である。劣モジュラ関数の定義は第 4.1 節で説明するが、ここでは、劣モジュラ関数は離散凸集合と裏腹の概念である、ということだけを記憶して欲しい。

ネットワークフローの問題では、フローの流量だけでなく、フローのコストも考えることが多い。各枝に、容量制約の他に、単位流量あたりのコストが与えられている状況を設定し、供給量ベクトル x を最小コストで実現するようなフローを求める問題が、最小費用流問題と呼ばれるものである。 x を実現するフローの最小コストを $f(x)$ と書くと、これは B を定義域とする関数である。この関数はどんな性質をもっているのだろうか。

結論を述べると、この関数 f は離散凸関数と呼ぶにふさわしい良い性質をもっているのである。われわれはその性質を交換公理 (M-EXC) として抽出し、この種の関数を M 凸関数と呼ぶことになる。さらに、M 凸関数と裏腹の概念として L 凸関数の概念が定義される（なお、以後、裏腹のことを共役と呼ぶ）。

以上、雑な議論で恐縮であるが、要するに、従来のマトロイド・劣モジュラ関数の理論が最大流問題の抽象化と位置づけられるのに対し、「離散凸解析」は最小費用流問題の抽象化に対応するということである。

3. 双対定理とは

3.1 連続世界の双対性

まず、通常の凸解析における双対性について簡単に復習する。双対性の表現にはいろいろあるが、一番わかり易いのは、分離定理の形であろう。 $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ を凸関数、 $g: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{-\infty\}$ を凹関数とすると、分離定理は、図 1 のように、 f と g を分離するような 1 次関数の存在を主張する。なお、 $\langle p^*, x \rangle = \sum_{i=1}^n p_i^* x_i$ である。

定理 1 (分離定理) f を凸関数、 g を凹関数とし、適当な仮定をおく。 $g(x) \leq f(x) (\forall x \in \mathbf{R}^n)$ ならば、ある $\alpha^* \in \mathbf{R}, p^* \in \mathbf{R}^n$ が存在して、

$$g(x) \leq \alpha^* + \langle p^*, x \rangle \leq f(x) (\forall x \in \mathbf{R}^n).$$

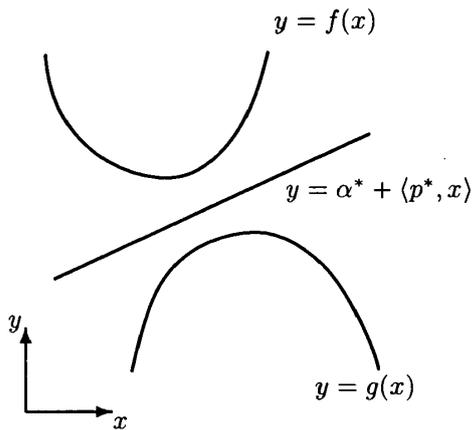


図 1: 分離定理

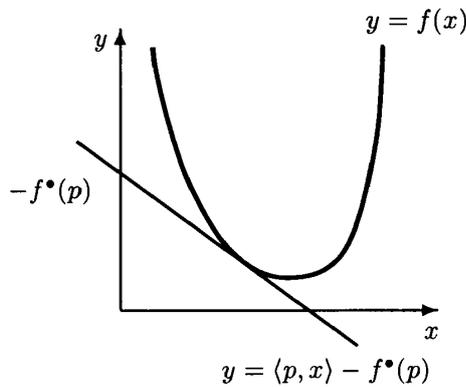


図 2: 共役関数 (Fenchel-Legendre 変換)

双対性の別の表現として、Fenchel 双対定理がある。関数 f に対し、

$$f^*(p) = \sup\{\langle p, x \rangle - f(x) \mid x \in \mathbf{R}^n\} \quad (p \in \mathbf{R}^n) \quad (1)$$

で定義される関数 $f^* : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ を f の (凸) 共役関数と呼ぶ。共役関数の意味は図形的にも理解しやすく、 $n=1$ の場合、 $-f^*(p)$ は、 $y=f(x)$ の傾き p の接線が y 軸と交わる点の y 座標である (図 2 参照)。同様に、 g の (凹) 共役関数 $g^* : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{-\infty\}$ を

$$g^*(p) = \inf\{\langle p, x \rangle - g(x) \mid x \in \mathbf{R}^n\} \quad (p \in \mathbf{R}^n) \quad (2)$$

と定義するとき、Fenchel 双対定理は次のように述べられる。

定理 2 (Fenchel 双対定理) f を凸関数、 g を凹関数とし、適当な仮定をおくと、

$$\inf\{f(x) - g(x) \mid x \in \mathbf{R}^n\} = \sup\{g^*(p) - f^*(p) \mid p \in \mathbf{R}^n\}.$$

分離定理や Fenchel 双対定理の形に表現される双対性が凸計画問題に対する主問題と双対問題の間の双対性を導くことは、想像に難くないであろう。例えば、Fenchel 双対定理において、左辺が主問題、右辺が双対問題に対応する。

3.2 離散世界の双対性

離散世界の分離定理としては、1 次関数が整数ベクトルで定義されることを要請して、

[離散分離定理] f が「凸関数」、 g が「凹関数」で、 $g(x) \leq f(x) \ (\forall x \in \mathbf{Z}^n)$ ならば、ある $\alpha^* \in \mathbf{Z}$ 、 $p^* \in \mathbf{Z}^n$ が存在して、

$$g(x) \leq \alpha^* + \langle p^*, x \rangle \leq f(x) \quad (\forall x \in \mathbf{Z}^n)$$

を考えよう。ここで、「何故、この形の分離定理を考えるのか」と問われれば、「ネットワーク・マトロイド理論をやっていると、この形が感覚的に最も自然に思えるから」と答えたい。

さて、われわれの目標は、この定理が成り立つような関数のクラスを見出し、それを離散世界の凸関数概念と認識し、さらに、離散最適化の算法を体系的に構成することである。

極く自然な考えとして、 \mathbf{R}^n 上の凸関数に拡張可能な $f : \mathbf{Z}^n \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ を「凸関数」と定義してみたい。しかし、この定義の下では、離散分離定理は成り立たない。よく考えてみればこれは当然であって、つまりは、離散最適化問題を単に連続問題に埋め込む (緩和する) だけでは話は済まないということである。

4. 離散世界の凸性

4.1 離散凸集合としてのマトロイド

有限集合 V 上の集合関数 $\rho : 2^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ は、不等式

$$\rho(X) + \rho(Y) \geq \rho(X \cup Y) + \rho(X \cap Y) \quad (X, Y \subseteq V)$$

を満たすとき、劣モジュラ関数と呼ばれる。劣モジュラ性と凸性には似ているところがある。例えば、一般の集合関数 $\rho : 2^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ に対して Lovász 拡張

と呼ばれる正斉次¹関数 $\hat{\rho} : \mathbf{R}^V \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ が定義され、

$$[\rho \text{ が劣モジュラ} \iff \hat{\rho} \text{ が凸}]$$

が成り立つ。また、劣モジュラ関数に関してある種の離散分離定理が成り立つ。

一方、整数格子点の (非空) 集合 $B \subseteq \mathbf{Z}^V$ は、交換公理

(B-EXC) 任意の $x, y \in B$ と任意の $u \in \text{supp}^+(x-y)$ に対して、ある $v \in \text{supp}^-(x-y)$ が存在して $x-\chi_u+\chi_v \in B$ かつ $y+\chi_u-\chi_v \in B$

を満たすとき、整基集合と呼ばれる。ここで $\chi_u \in \{0,1\}^V$ は $u \in V$ の特性ベクトルを表わし、 $\text{supp}^+(x-y) = \{u \in V \mid x(u) > y(u)\}$ 、 $\text{supp}^-(x-y) = \{v \in V \mid x(v) < y(v)\}$ である。条件 (B-EXC) の趣旨は、 B が 2 点 x, y を含めば、より近い 2 点 $x-\chi_u+\chi_v, y+\chi_u-\chi_v$ を含むということであり、通常の凸集合の条件に似ている。

マトロイド理論においては、整基集合と劣モジュラ関数の間に 1 対 1 対応があることが知られている。これは、第 2 節に述べた供給量ベクトルとカットの対応関係にあたるが、この事を凸解析の立場から見るとどう位置づけられるかを考えてみよう。

通常の凸解析では、集合の凸性と関数の凸性が登場するが、集合 D の凸性は標示関数 δ_D の凸性に帰着される。すなわち、集合 $D \subseteq \mathbf{R}^n$ に対し、標示関数 $\delta_D : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ を $\delta_D(x) = 0 (x \in D), = +\infty (x \notin D)$ で定義するとき、「 D が凸集合 $\iff \delta_D$ が凸関数」が成り立つ。標示関数 δ_D の共役関数 δ_D^* は正斉次な凸関数であり、 D の支持関数と呼ばれる。

このような立場からみると、整基集合と劣モジュラ関数の対応関係の本質は、凸集合とその支持関数の間の共役関係である。すなわち、

$$\frac{\text{整基集合}}{\text{劣モジュラ関数の Lovász 拡張}} = \frac{\text{凸集合}}{\text{支持関数}} \quad (3)$$

という対応関係である。この意味で、従来のマトロイド理論が対象としていたものは、離散世界の凸集合 (とその支持関数) であると言える。劣モジュラ関数という集合関数は、正斉次凸関数の仮の姿であり、関数ではなくむしろ集合に対応しているのである。したが

¹ $\hat{\rho}$ が正斉次とは、任意の $\lambda > 0$ と $p \in \mathbf{R}^n$ に対して $\hat{\rho}(\lambda p) = \lambda \hat{\rho}(p)$ が成り立つことを言う。

って、離散世界の「凸関数」としては、もっと一般的な対象を導入する必要がある。

4.2 L 凸関数と M 凸関数

離散世界の「凸関数」の概念を導入しよう。格子点 $p, q \in \mathbf{Z}^V$ に対して、成分毎に最大値、最小値をとって得られる格子点を $p \vee q, p \wedge q$ と表す。すなわち、 $v \in \mathbf{Z}^V$ に対し、

$$(p \vee q)(v) = \max(p(v), q(v)), (p \wedge q)(v) = \min(p(v), q(v))$$

である。関数 $g : \mathbf{Z}^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ が、2 条件 [劣モジュラ性]

$$g(p) + g(q) \geq g(p \vee q) + g(p \wedge q) \quad (p, q \in \mathbf{Z}^V),$$

[1 方向の線形性]

$$\exists r \in \mathbf{Z}, \forall p \in \mathbf{Z}^V : g(p+1) = g(p) + r$$

$$(\text{ただし } \mathbf{1} = (1, 1, \dots, 1) \in \mathbf{Z}^V)$$

を満たすとき、 g を L 凸関数と定義する。ここで、 $\text{dom } g = \{x \in \mathbf{Z}^V \mid g(x) < +\infty\}$ (実効定義域) は空でないとする。劣モジュラ関数の Lovász 拡張のもつ性質のうち、正斉次性を捨て去ったものが L 凸関数である。

一方、関数 $f : \mathbf{Z}^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ が、交換公理

(M-EXC) 任意の $x, y \in \text{dom } f$ と任意の $u \in \text{supp}^+(x-y)$ に対して、ある $v \in \text{supp}^-(x-y)$ が存在して

$$f(x) + f(y) \geq f(x-\chi_u+\chi_v) + f(y+\chi_u-\chi_v)$$

を満たすとき、 f を M 凸関数と定義する² ($\text{dom } f \neq \emptyset$ は前提)。条件 (M-EXC) の趣旨は、2 点 x, y における関数値の和は、より近い 2 点 $x-\chi_u+\chi_v, y+\chi_u-\chi_v$ に移ると減る方向にあるということであり、通常の凸関数の条件に似ている。次の (i), (ii) が成り立つことから、(M-EXC) は (B-EXC) の定量的拡張と見なすことができる:

- (i) M 凸関数の実効定義域は整基集合、
- (ii) $B \subseteq \mathbf{Z}^V$ が整基集合

$\iff B$ の標示関数 (の \mathbf{Z}^V への制限) が M 凸関数。

既に述べたように最小費用流問題に関連して M 凸関数が現れるが、この他にも、離散システムには、M 凸関数や L 凸関数が自然な形で現れる。

² $\text{dom } f \subseteq \{0,1\}^V$ のとき f が Dress-Wenzel^[1] の付値マトロイドに対応する。

5. 離散凸解析の諸定理

M 凸関数, L 凸関数に関する諸定理を示そう. まず最初の定理は, M 凸関数, L 凸関数が確かに凸関数と呼ぶにふさわしいものであることを示している.

定理 3 (拡張定理^[9]) M 凸関数, L 凸関数は凸関数に拡張可能である.

離散世界での共役関数 $f^* : \mathbf{Z}^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$ を, 式 (1) に倣って,

$$f^*(p) = \sup\{\langle p, x \rangle - f(x) \mid x \in \mathbf{Z}^V\} \quad (p \in \mathbf{Z}^V) \quad (4)$$

と定義する. 次の定理は, M 凸関数と L 凸関数の間の共役関係を示しており, 交換公理と劣モジュラ性の同値性 (3) の一般化である.

定理 4 (共役性定理^[9]) 対応 (写像) $f \mapsto g = f^*, g \mapsto f = g^*$ は, M 凸関数 f と L 凸関数 g の間の 1 対 1 対応を与える. さらに, $f^{**} = f, g^{**} = g$ が成り立つ.

通常の世界では, 凸関数の概念に M とか L とかの区別はなく, 凸関数の共役は再び凸関数である. これに対して, 離散世界では, 2 種類の凸性が区別され, それらが $f \mapsto f^*$ によって移り合うという状況になっている.

最後に双対定理を与える. (M, L) 凹関数 $g : \mathbf{Z}^V \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{-\infty\}$ に対して,

$$\begin{aligned} \text{dom } g &= \{x \in \mathbf{Z}^V \mid g(x) > -\infty\}, \\ g^\circ(p) &= \inf\{\langle p, x \rangle - g(x) \mid x \in \mathbf{Z}^V\} \end{aligned}$$

と定義する. なお, g が (M, L) 凹関数とは, $-g$ が (M, L) 凸関数のことである.

定理 5 (M 分離定理^[8,9]) f を M 凸関数, g を M 凹関数とし, $\text{dom } f \cap \text{dom } g \neq \emptyset$ または $\text{dom } f^* \cap \text{dom } g^\circ \neq \emptyset$ が成り立つと仮定する. $g(x) \leq f(x) \ (\forall x \in \mathbf{Z}^V)$ ならば, ある $\alpha^* \in \mathbf{Z}, p^* \in \mathbf{Z}^V$ が存在して,

$$g(x) \leq \alpha^* + \langle p^*, x \rangle \leq f(x) \quad (\forall x \in \mathbf{Z}^V).$$

定理 6 (L 分離定理^[9]) f を L 凸関数, g を L 凹関数とし, $\text{dom } f \cap \text{dom } g \neq \emptyset$ または $\text{dom } f^* \cap \text{dom } g^\circ \neq \emptyset$ が成り立つと仮定する. $g(p) \leq f(p) \ (\forall p \in \mathbf{Z}^V)$ ならば, ある $\beta^* \in \mathbf{Z}, x^* \in \mathbf{Z}^V$ が存在して,

$$g(p) \leq \beta^* + \langle p, x^* \rangle \leq f(p) \quad (\forall p \in \mathbf{Z}^V).$$

定理 7 (Fenchel 型双対定理^[8,9]) f を M 凸関数, g を M 凹関数とし, $\text{dom } f \cap \text{dom } g \neq \emptyset$ または $\text{dom } f^* \cap \text{dom } g^\circ \neq \emptyset$ が成り立つと仮定すると,

$$\inf\{f(x) - g(x) \mid x \in \mathbf{Z}^V\} = \sup\{g^\circ(p) - f^*(p) \mid p \in \mathbf{Z}^V\}$$

が成り立つ. さらに, この値が有限値のときは, 左辺の下限 (inf) と右辺の上限 (sup) を達成する $x \in \text{dom } f \cap \text{dom } g$ と $p \in \text{dom } f^* \cap \text{dom } g^\circ$ が存在する.

この Fenchel 型双対定理は, とても簡潔な形をしているので, 一見するとインパクトがないかも知れないけれど, 実は次の二つの主張を含んでいる. LP の双対定理の主張にも, 定性的な部分 P1 と定量的な部分 P2 があつたことを思いだして欲しい.

P1 (実行可能性) $\text{dom } f^* \cap \text{dom } g^\circ \neq \emptyset$ かつ $\sup\{g^\circ(p) - f^*(p) \mid p \in \mathbf{Z}^V\}$ が有限値ならば, $\text{dom } f \cap \text{dom } g \neq \emptyset$. [すなわち, 双対問題が実行可能で有界ならば, 主問題は実行可能である.]

P2 (最適値) $\text{dom } f \cap \text{dom } g \neq \emptyset$ かつ $\inf\{f(x) - g(x) \mid x \in \mathbf{Z}^V\}$ が有限値ならば, $f(x^*) - g(x^*) = g^\circ(p^*) - f^*(p^*)$ を満たす x^* と p^* が存在する. [すなわち, 主問題が実行可能で有界ならば, 主問題の最適値と双対問題の最適値は等しい.]

離散双対定理の間の関係を図 3 に示しておく. M 分離定理と L 分離定理は互いに共役関係にあり, Fenchel 型双対定理は自己共役である. また, Fenchel 型双対定理の定性的な部分 P1 が劣モジュラ関数に関する離散分離定理に相当し, 定量的な部分 P2 が重み付き交叉問題に関する最適規準の一般化である. これらの離散双対定理は, 見かけは通常の世界における双対定理と同じであるが, その本質は組合せ論的に深い内容を含んでいる. 拡張定理 (定理 3) と通常の世界の分離定理 (定理 1) や Fenchel 双対定理 (定理 2) を合わせても上の離散双対定理は導かれない. 離散世界の双対性は, 連続世界の双対性とは別物である.

6. おわりに

前節の諸定理を基礎として, 劣勾配や双共役関数などの離散版が定義され, さらに離散最適化に対する Lagrange 双対理論が展開される^[9]. 算法的側面や実際的な有効性については, まだ未知数という状況である. 将来の動向についても何か書くように編集委員から

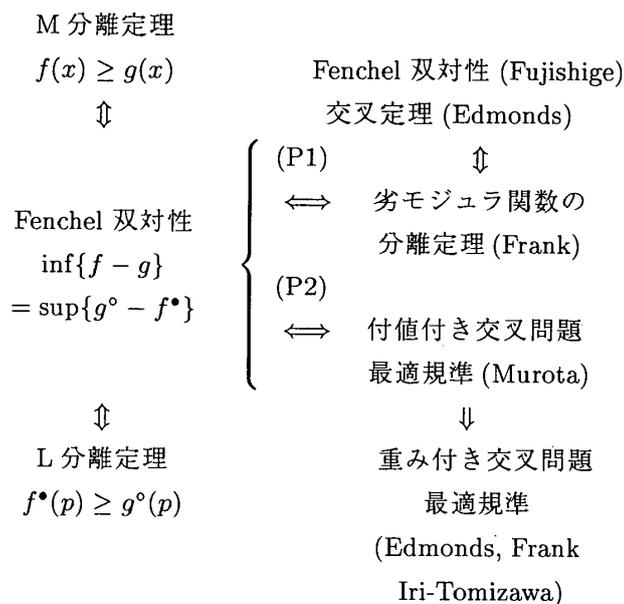


図 3: 双対定理の関係 (f は M 凸関数, g は M 凹関数)

言われたのであるが、これは難問であって、書きにくい。1997年8月にスイスのローザンヌで開催される数理計画シンポジウムで、この種の話の organized session (題は valuated matroid) が A. Dress 氏と著者によって計画されていることだけに触れておく。

「離散凸解析」については、文献^[10]にも解説を書く機会を与えられた。できるだけ相補的な内容にしたつもりなので、併せて読んで頂ければ幸いである。本稿では、最小費用流問題を研究の動機として取り上げたが、実は、これは OR 誌向きの脚色である。本当の動機は、10年ほど前に、工学システムの離散構造を調べる枠組みを模索している間に考え始めた多項式行列の問題^[6]である。これについては、文献^[10,11]に解説した。

編集委員の水野真治氏(統計数理研究所)には本研究の意義を認めて頂き、解説記事を書く機会を与えて頂いた。また匿名の編集委員の方には、原稿を読み易くするためのコメントを頂いた。最後になったが、両氏に感謝の意を表したい。

参考文献

[1] A. W. M. Dress and W. Wenzel: Valuated matroids, *Advances in Mathematics*, 93 (1992) 214–250.
 [2] S. Fujishige: *Submodular Functions and Optimization*, North-Holland, Amsterdam, 1991.

[3] 福島雅夫: 非線形最適化の理論, 産業図書, 1980.
 [4] 伊理正夫, 藤重悟, 大山達雄: *グラフ・ネットワーク・マトロイド*, 産業図書, 東京, 1986.
 [5] 今野浩, 山下浩: *非線形計画法*, 日科技連, 1978.
 [6] K. Murota: Use of the concept of physical dimensions in the structural approach to systems analysis, *Japan J. Appl. Math.*, 2 (1985), 471–494.
 [7] K. Murota: Valuated matroid intersection, I: optimality criteria, II: algorithms, *SIAM Journal on Discrete Mathematics*, 9 (1996), No. 4.
 [8] K. Murota: Convexity and Steinitz's exchange property, *Advances in Mathematics*, 掲載予定. *Integer Programming and Combinatorial Optimization* (W. H. Cunningham, S. T. McCormick, and M. Queyranne, eds.), *Lecture Notes in Computer Science* 1084, Springer-Verlag, 1996, pp.260–274 に extended abstract あり.
 [9] K. Murota: *Discrete convex analysis*, RIMS Preprint No. 1065, 京都大学数理解析研究所, 1996.
 [10] 室田一雄: *離散凸解析*, *応用数理*, 6 (1996), No. 4.
 [11] K. Murota: Structural approach in systems analysis by mixed matrices — An exposition for index of DAE, *ICIAM 95* (K. Kirchgässner, O. Mahrenholtz, and R. Mennicken, eds.), *Mathematical Research* 87, Akademie Verlag, 1996, pp. 257–279.