

直・並列と並・直列システムの信頼性的考察

01400043 愛知工業大学 *中川 覃夫 NAKAGAWA Toshio

02991833 愛知工業大学 錢 存華 QIAN Cun Hua

1 まえがき

代表的な冗長システムである2つの直・並列システムと並・直列システムについて、いろいろな信頼性の性質を調べる。

の性質を調べる。(3)式から、 $0 < p < 1$ に対して、

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_{n,n}(q) \geq \lim_{n \rightarrow \infty} (1 - np^n) = 1. \quad (6)$$

表 1: $p = 0.1$ のとき、 $(1 - p^n)^n$ と $1 - np^n$ の値

n	$(1 - p^n)^n$	$1 - np^n$
1	0.90000	0.90000
2	0.98010	0.98000
3	0.99700	0.99700
4	0.99960	0.99960
5	0.99995	0.99995

2 直・並列システム

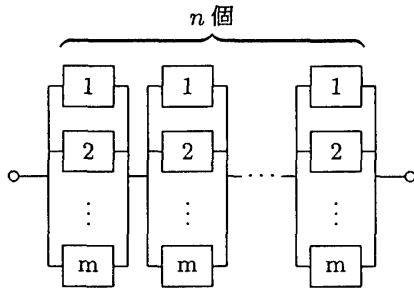


図 1: 直・並列システム

図 1 のように、 m 個の並列システムが n 個直列になっている直・並列システムを考える。各ユニットの信頼度を $q \equiv 1 - p$ ($0 < p < 1$) とおくと、このシステムの信頼度は

$$R_{n,m}(q) = [1 - (1 - q)^m]^n = (1 - p^m)^n \quad (1)$$

となる。(1)式で与えられる信頼度の性質を調べる。

(i) 明らかに、 $\lim_{q \rightarrow 0} R_{n,m}(q) = 0$, $\lim_{q \rightarrow 1} R_{n,m}(q) = 1$ であるから、 $R_{n,m}(q)$ は 0 から 1 までの q の単調増加関数である。

(ii) $0 < p < 1$ に対して、

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} R_{n,m}(q) &= 0 \quad (m < \infty), \\ \lim_{m \rightarrow \infty} R_{n,m}(q) &= 1 \quad (n < \infty). \end{aligned} \quad (2)$$

(iii) $n \geq 2$, $0 < p < 1$ に対して、

$$1 - np^m < (1 - p^m)^n < 1 - np^m + \frac{n(n-1)}{2} p^{2m} \quad (3)$$

であるから、

$$R_{n,m}(q) - (1 - np^m) < \frac{n(n-1)}{2} p^{2m}. \quad (4)$$

(iv) 次に、

$$R_{n,n}(q) = (1 - p^n)^n \quad (5)$$

表 1 に、 $p = 0.1$ のとき、 $(1 - p^n)^n$ と近似式 $1 - np^n$ を $n = 1, 2, 3, 4, 5$ に対して、計算する。この場合、 n が $n+1$ になると、システムのユニット数は n^2 のオーダーで増加することに注意する。 $n \geq 3$ に対して、 $(1 - p^n)^n \approx 1 - np^n$ である。不良率 p の値が小さくなるならば、その精度はもっとよくなる。一般に、直・並列システムでは、 $1 - np^n$ を計算すれば、十分であろう。

(v) (5)式において、 n の単調性を調べるため、

$$(1 - p^{n+1})^{n+1} = (1 - p^n)^n \quad (7)$$

を満たす p_n ($0 < p_n < 1$) の値を求める。とくに、 $n = 1$ のとき、 $p_1 = \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} \approx 0.618$ となり、黄金比と等しくなる。

p_n は n の単調増加関数であることが期待される。近似式 (3) 式において、

$$1 - (n+1)p^{n+1} = 1 - np^n \quad (8)$$

とおき、この式を満たす解は $\bar{p}_n = n/(n+1)$ となる。明らかに、 \bar{p}_n は $1/2$ から 1 までの単調増加関数である。よって、 $0 < p < 0.5$ のとき、 $1 - np^n$ は q から 1 までの n の単調増加関数である。

表 2 に、 n に対して、 p_n と \bar{p}_n の値を示す。この表から、 p_n は n の単調増加関数で、 $p_n > \bar{p}_n$ であることが分かる。従って、 $0 < p \leq 0.618$ のもとでは、 $(1 - p^n)^n$ は n の単調増加関数である。一般に、 p はユニットの故障確率 (不良率) であるから、 $p \leq 0.618$ である。以上から、 $R_{n,n}(q) = (1 - p^n)^n$ は q から 1 までの n の単調増加関数であると言える。

表 2: n に対して, p_n と \bar{p}_n の値

n	p_n	\bar{p}_n
1	0.61803	0.50000
2	0.75488	0.66667
3	0.81917	0.75000
4	0.85668	0.80000
5	0.88127	0.83333
5	0.93607	0.90909

3 並・直列システム

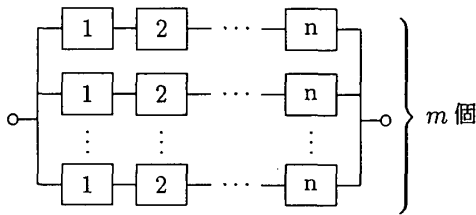


図 2: 並・直列システム

図 2 のように, n 個の直列システムが m 個並列になっている並・直列システムを考える. 各ユニットの信頼度を q ($0 < q < 1$) とおくと, このシステムの信頼度は

$$R_{m,n}(q) = 1 - (1 - q^n)^m \quad (9)$$

となる. (9) 式で与えられる信頼度の性質を調べる.

(i) 明らかに, $\lim_{q \rightarrow 0} R_{m,n}(q) = 0$, $\lim_{q \rightarrow 1} R_{m,n}(q) = 1$ であるから, $R_{m,n}(q)$ は 0 から 1 までの q の単調増加関数である.

(ii) $0 < q < 1$ に対して,

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} R_{m,n}(q) &= 0 \quad (m < \infty), \\ \lim_{m \rightarrow \infty} R_{m,n}(q) &= 1 \quad (n < \infty). \end{aligned} \quad (10)$$

(iii) $n \geq 2$, $0 < q < 1$ に対して,

$$mq^n - \frac{m(m-1)}{2} q^{2n} < 1 - (1 - q^n)^m < mq^n. \quad (11)$$

であるから,

$$mq^n - R_{m,n}(q) < \frac{m(m-1)}{2} q^{2n}. \quad (12)$$

(iv) 次に,

$$R_{n,n}(q) = 1 - (1 - q^n)^n \quad (13)$$

の性質を調べる. (11) 式から, $0 < q < 1$ に対して,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_{n,n}(q) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} nq^n = 0. \quad (14)$$

(v) (13) 式において, n の単調性を調べるため,

$$(1 - q^{n+1})^{n+1} = (1 - q^n)^n \quad (15)$$

を満たす q_n ($0 < q_n < 1$) の値を求める.

明らかに, この値は, 表 1 における p_n を q_n と置き換えればよい. 故に, $0.618 < q < 1$ のもとで, $1 - (1 - q^n)^n$ は n の単調減少関数である. 一般に, q はユニットの信頼度であるから, $q > 0.618$ である. 以上から, $R_{n,n}(q) = 1 - (1 - q^n)^n$ は q から 0 までの n の単調減少関数である.

以上の性質をまとめると, (5) 式と (15) 式を比較することにより, $0.618 < q < 1$ に対して,

$$[1 - (1 - q)^n]^n \geq 1 - (1 - q^n)^n \quad (16)$$

であり, 等号は $n = 1$ のとき成立する. 明らかに, q が 1 に近いとき, 直・並列システムの信頼度は並・直列システムの信頼度よりも大きい.

4 複雑性を考慮した直・並列システム

文献 [1] で直・並列システムの複雑度の信頼度を q^{n^m-1} と定義した. ここでは, ユニットの信頼度を q としたとき, 複雑度を考慮したシステムの信頼度 [2] を

$$R_s(n) = e^{-\alpha(n^n-1)} [1 - (1 - q)^n]^n \quad (n = 1, 2, \dots) \quad (17)$$

で与え, これを最大にする n^* を求める. 表 1 に q と α に対して, $R_s(n)$ を最大にする n^* の値を示す.

表 3: 直・並列システムの最適数 n^*

α	q		
	$1 - 10^{-1}$	$1 - 10^{-2}$	$1 - 10^{-3}$
10^{-1}	1	1	1
10^{-2}	2	1	1
10^{-3}	2	2	1
10^{-4}	3	2	2
10^{-5}	4	2	2
10^{-6}	4	3	2
10^{-7}	5	3	2
10^{-8}	5	4	3

参考文献

- [1] 中川覃夫, 安井一民, “システムの冗長性に関する信頼性的考察”, 電子情報通信学会論文誌, Vol. J80-A, No.12, pp.2184-2186, 1997.
- [2] 中川覃夫, 安井一民, “エントロピーを考慮したシステムの冗長度”, 2000 年度 OR 学会春季研究発表会アブストラクト集, pp.236-237, 2000.