

## 危険度診断における総期待損失最小化モデルの一般化

01000170

青山学院大学

阿部 俊一\* ABE Shun-ichi

青山学院大学

劉 城剛\*\* LIU Cheng-gang

## 1. はじめに

構造部材等の非破壊検査データによる破壊強度レベルの格付け, 防災診断データによる災害危険度レベルの判別, 企業診断データによる経営健全度の格付け, 医学検査データによる病名診断などは, いずれも判別分析モデルによって取扱うことができるが, 本研究では文献[1]の総期待損失最小化モデルを更に一般化し, 下記のモデルと記号を導入する.

## 2. 確率モデルと記号

- (1)  $x = (x_1, x_2, \dots, x_p)$ : 診断データベクトル;
- (2)  $f_j(x)$ : 母集団  $j \in M \equiv \{1, 2, \dots, m\}$  に属する個体(システム) に対するデータ  $x$  の確率密度関数;
- (3)  $P_j$ : 母集団  $j \in M$  に属する個体の出現確率;
- (4)  $\delta_k(x) = 1$  (データ  $x$  を持つ個体をその真の母集団  $j \in M$  の如何にかかわらず, 母集団  $k$  に属するものと判別するとき),  
 $\delta_k(x) = 0$  (その他のとき);
- (5)  $C_{jk}(x)$ : 母集団  $j \in M$  に属し, データ  $x$  を持つ個体を母集団  $k \neq j$  に属するものと誤判別する時発生する期待損失で,  $x$  の区分的に連続な正の関数; 特に,  $C_{jj}(x) = 0$  ( $j \in M$ ) とおく;
- (6)  $M$  に属する  $l$  個の異なった要素を  $\{k_1, k_2, \dots, k_l\}$  ( $2 \leq l \leq m$ ) とし,  $\delta_{\{k_1, k_2, \dots, k_l\}}(x) = 1$  (データ  $x$  を持つ個体の母集団をその真の母集団  $j \in M$  の如何にかかわらず,  $k_1, k_2, \dots, k_l$  のいずれかと判別するとき),  $\delta_{\{k_1, k_2, \dots, k_l\}}(x) = 0$  (その他のとき) と定義し, こうした 'あいまいな判別' を許容するため, この種の判別に伴う期待費用を
- (7)  $C_{j\{k_1, k_2, \dots, k_l\}}(x) \leq C_{jk_h}(x)$  ( $j \neq k_h, h = 1, 2, \dots, l$ ), とする. ただし, 簡単のために(6), (7)における 'あいまいな判別' のための集合  $\{k_1, k_2, \dots, k_l\}$  全部(いま  $n-m$  個とする)を数え上げ, これらを改めて番号  $k = m+1, m+2, \dots, n$  で表すことに

し,  $C_{j\{k_1, k_2, \dots, k_l\}}, \delta_{j\{k_1, k_2, \dots, k_l\}}$  をそれぞれ単に  $C_{jk}, \delta_k$  ( $k = m+1, m+2, \dots, n$ ) とかくことにする;

$$(8) D_k = \{x \mid \delta_k(x) = 1, x \in \Omega_k\}$$

とする ( $k \in N \equiv \{1, 2, \dots, n\}$ ). ただし,

$$(9) \Omega_k = \{x \mid f_k(x) > 0\}, \Omega = \bigcup_{k=1}^m \Omega_k.$$

## 3. 提案モデルの数式化と最適化

前節の確率モデルと記号のもとで, 判別対象の 1 個体(システム)当たりの総期待損失費用は

$$(10) C = \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^n P_j \int_{x \in \Omega} f_j(x) C_{jk}(x) \delta_k(x) dx \\ = \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^n P_j \int_{x \in D_k} f_j(x) C_{jk}(x) dx$$

と表される. この値を最小化する最適な  $D_k = D_k^*$  を求める手順は以下の通りである.

$$(11) g_k(x) = \sum_{j=1}^m P_j f_j(x) C_{jk}(x) \quad (k \in N \equiv \{1, 2, \dots, n\})$$

$$(12) g_{k^*}(x) = \min_{k \in N} g_k(x)$$

となる整数  $k^*$  が存在するが, 同一の  $x \in \Omega$  に対して  $k^*$  が 2 個以上存在すれば

(13) 任意の 1 個を選び,  $k^* = k^*(x)$  とおき,

$$(14) D_k^* = \{x \mid k^*(x) = k, x \in \Omega_k\} \quad (k \in N)$$

とおけばよい.

4.  $M = \{1, 2\}, N = \{1, 2, 3\}$  のモデル例など

$M = \{1, 2\}$  の場合, 与えられた母集団は  $j = 1, 2$  で表される 2 個だけであるが, データ  $x = (x_1, x_2, \dots, x_p)$  を持つ個体(システム)を, それぞれ, 母集団 1, 2 と判別する  $x$  の最適領域  $D_1^*, D_2^*$  のほかに, その個体を母集団 1 または 2 に属するものと 'あいまいに判別する' あるいは '明確な判別を保留する' 第 3 の領域として最適な  $D_3^*$  を求めようとするのである. 誤判別及びあいまいな判別(判別保留)の総期待費用(10)は, 記号(1)~(9)を用いて, この例では

\*青山学院大学大学院理工学研究科経営工学専攻 教授 \*\*同学生 〒157-8572 東京都世田谷区千歳台 6-16-1 TEL 03-5384-1111(代)

$$(15) C = \int_{x \in D_2} P_1 f_1(x) C_{12}(x) dx + \int_{x \in D_1} P_2 f_2(x) C_{21}(x) dx \\ + \int_{x \in D_3} [P_1 f_1(x) C_{13}(x) + P_2 f_2(x) C_{23}(x)] dx$$

となる。ただし、ここに  $D_3$  は上記のあいまいな判別(判別保留)に対応する領域とする。また

$$(16) \rho_*(x) = \frac{P_1 f_1(x)}{P_2 f_2(x)}, \quad \rho_0(x) = \frac{C_{21}(x)}{C_{12}(x)}, \\ \rho_1(x) = \frac{\alpha_2(x)}{C_{13}(x)}, \quad \rho_2(x) = \frac{C_{23}(x)}{\alpha_1(x)}, \\ \alpha_1(x) = C_{12}(x) - C_{13}(x), \quad \alpha_2(x) = C_{21}(x) - C_{23}(x), \\ \pi(x) = \frac{\alpha_1(x) \alpha_2(x)}{C_{13}(x) C_{23}(x)}$$

と定義すると、文献[1]と同様にして

$$(17) \rho_1(x) < \rho_0(x) < \rho_2(x) \iff \pi(x) < 1,$$

$$(18) \rho_1(x) > \rho_0(x) > \rho_2(x) \iff \pi(x) > 1,$$

$$(19) \rho_0(x) = \rho_1(x) = \rho_2(x) \iff \pi(x) = 1$$

となることを証明することができる。そこで、

$$(20) D_1^- = \{x | \rho_*(x) > \rho_0(x), \pi(x) \leq 1, x \in \Omega_1\},$$

$$D_2^- = \{x | \rho_*(x) < \rho_0(x), \pi(x) \leq 1, x \in \Omega_2\},$$

$$D_3^- = \{x | \rho_*(x) = \rho_0(x), \pi(x) \leq 1, x \in \Omega\};$$

$$(21) D_1^+ = \{x | \rho_*(x) > \rho_1(x), \pi(x) > 1, x \in \Omega_1\},$$

$$D_2^+ = \{x | \rho_*(x) < \rho_2(x), \pi(x) > 1, x \in \Omega_2\},$$

$$D_3^+ = \{x | \rho_1(x) \geq \rho_*(x) \geq \rho_2(x), \pi(x) > 1, x \in \Omega\};$$

とおくと、(15)を最小化する最適な領域は

$$(22) D_1^* = D_1^- \cup D_1^+, D_2^* = D_2^- \cup D_2^+, D_3^* = D_3^- \cup D_3^+$$

で与えられることを示すことができる。

**例1** 文献[1]のモデルは  $m = p = 2$ ,  $f_1(x)$  と  $f_2(x)$  がいずれも共通の分散・共分散行列を持つ2次元の正規確率密度関数で

$$(23) \rho_0 = 1/3, \quad \rho_1 = 1, \quad \rho_2 = 1/5,$$

$$\pi(x) = 5 > 1, \quad D_1^- = D_2^- = D_3^- = \phi$$

となる特別なモデルであり、

$$(24) \theta_1 = \ln \rho_1 = 0, \quad \theta_2 = \ln \rho_2 = -1.6094,$$

$$(25) Z(x) = 0.2325x_1 + 0.006441x_2 - 15.541$$

に対して

$$(26) D_1^* = \{x | Z(x) > \theta_1, x \in \Omega_1\},$$

$$D_2^* = \{x | Z(x) < \theta_2, x \in \Omega_2\},$$

$$D_3^* = \{x | \theta_1 \leq Z(x) \leq \theta_2, x \in \Omega\}.$$

**例2** (15)において、特に

$$(27) C_{13}(x) = C_{23}(x) = \lambda_0 > 0, \quad 0 < \lambda_j(x) < \infty,$$

$$(28) \alpha_j(x) = \frac{\lambda_j(x) P_j f_j(x)}{P_1 f_1(x) + P_2 f_2(x)} \quad (j=1, 2)$$

とおくと、以下の各式が得られる：

$$(29) \alpha_1(x) = \lambda_1(x) \rho_*(x) / (1 + \rho_*(x)),$$

$$\alpha_2(x) = \lambda_2(x) / (1 + \rho_*(x)),$$

$$(30) \pi(x) = \lambda_1(x) \lambda_2(x) \rho_*(x) / \{\lambda_0 (1 + \rho_*(x))\}^2.$$

$$(31) \pi(x) \leq 1 \iff z^2 + \{2 - \lambda_0^2 \lambda_1(x) \lambda_2(x)\} z + 1 \geq 0,$$

ただし、 $z = \rho_*(x)$ 。これから

(i) すべての  $x \in \Omega$  に対して  $\lambda_1(x) \lambda_2(x) \leq 4 \lambda_0^2$  が成立する場合、(15)を最小化する(22)の領域は

$$(32) \begin{cases} D_1^* = D_1^- = \{x | \rho_*(x) > \rho_0(x), x \in \Omega_1\}, \\ D_2^* = D_2^- = \{x | \rho_*(x) < \rho_0(x), x \in \Omega_2\}, \\ D_3^* = D_3^- = \{x | \rho_*(x) = \rho_0(x), x \in \Omega\}. \end{cases}$$

となり、 $D_1^*$  と  $D_2^*$  の判別境界(判別関数)  $D_3^*$  は

$$(33) \rho_*(x) = \rho_0(x) = \sqrt{\frac{\lambda_0 + \lambda_2(x)}{\lambda_0 + \lambda_1(x)}}$$

で与えられる。

(ii) 任意の  $x \in \Omega$  に対して  $\lambda_1(x) \lambda_2(x) > 4 \lambda_0^2$  の場合、

$$B - 1 = \{\lambda_1(x) \lambda_2(x) - 4 \lambda_0^2\} / (2 \lambda_0^2) > 0,$$

$$\theta_1, \theta_2 = B \pm \sqrt{B^2 - 1} \quad (\theta_2 > \theta_1 > 0)$$

となり、(30), (31)から

$$(34) \pi(x) \leq 1 \iff \rho_*(x) \leq \theta_1 \text{ または } \rho_*(x) \geq \theta_2,$$

$$(35) \pi(x) > 1 \iff \theta_1 < \rho_*(x) < \theta_2$$

となる。従って最適な判別領域は(20), (21), (34),

(35)で特徴付けられる  $D_j^-, D_j^+ (j=1, 2, 3)$  を用いて

(22)で与えられる。

(iii) 任意の  $x \in \Omega$  に対して上の(i)または(ii)の条件が成立する場合は、上記の(i)と(ii)の簡単な応用、

**例3**  $M = \{1, 2, 3\}$ ,  $N = \{1, 2, \dots, 5\}$  の例として、例2

において確率密度  $f_3(x)$  を持つ母集団3を追加し、

あいまいな判別領域、 $4 = \{1, 2\}$ ,  $5 = \{2, 3\}$  を許容する

モデルを考える(詳細は発表の際に示す)。

**参考文献**：[1]阿部俊一：“2群判別で判別保留を考慮した総期待費用最小化モデル。”日本OR学会1997年度秋季研究発表会アブストラクト集, pp.152-153.