

設備運用計画問題の Particle Swarm Optimization による解法

01403655	茨城大学	奈良 宏一	NARA Koichi
01506440	茨城大学	*林 泰弘	HAYASHI Yasuhiro
01606370	茨城大学	三島 裕樹	MISHIMA Yuji
	茨城大学	蓬田 倫之	YOMOGIDA Tomoyuki

1. まえがき

設備の運用計画問題は、時間帯毎の運用を決定しながら、一定期間を通した運用がある目的に照らして最適でなければならないため、一般に複雑な問題になる。従来より、このような問題はDPを用いて解かれていたが、規模が大きくなると演算時間の問題があった。本稿では、設備運用計画問題の解法に、Particle Swarm Optimization^[1]を適用する手法について提案する。

2. 設備運用計画問題

本稿では、時間帯毎の設備運用制約の下で、各時間帯の運用の状態を決定する状態変数からなる関数を最小とするような設備計画問題を取り扱う。この問題の一般的な定式化は以下のようになる。

最小化 Z

$$Z = F(\mathbf{x}) \quad (1)$$

$$h_i^t(\mathbf{x}) \leq 0 \quad (i=1,2,\dots,M, t=1,2,\dots,t_{\max}) \quad (2)$$

$$\mathbf{x} = [x_{11}, x_{12}, \dots, x_{jt}, \dots, x_{nt_{\max}}]^T \quad (3)$$

ただし、 \mathbf{x} : 時間帯 t での設備の運用を決定する変数 x_{jt} からなるベクトル、 $F(\mathbf{x})$: 総設備の運用コスト、 $h_i^t(\mathbf{x})$: 時間帯 t における i 番目の制約関数、 M : 運用制約式の総数、 t_{\max} : 考察期間内の離散時間帯の総数

3. PSO を用いた解法

Particle Swarm Optimization (PSO)^[1]は、鳥の群れがえさを探る際に情報を群れの中で共有しているという仮説と、群れの中の鳥 (PSO ではこれをエージェントと呼ぶ) の行動が、これまでの自己の経験と群れから与えられる情報をもとに行動するという仮説を模擬したヒューリスティックな最適化手法である。各エージェントは、位置と速度を持っており、各々がこれまでに探索した中で最良の目的関数値とその時の位置ベクトル $pbest_k$ 、ならびに、全エージェントが探索した中で最良の目的関数値とその時の位置ベクトル $gbest$ にもとづき、その速度と位置を(4)式、(5)式に従って変更する。

$$v_k^{i+1} = a_1 v_k^i + a_2 rand \times (pbest_k - s_k^i) + a_3 rand \times (gbest - s_k^i) \quad (k \in NA) \quad (4)$$

$$s_k^{i+1} = s_k^i + v_k^{i+1} \quad (k \in NA) \quad (5)$$

ただし、

v_k^i : 反復回数 i 回目のエージェント k の速度ベクトル、
 v_k^{i+1} : 反復回数 $i+1$ 回目のエージェント k の速度ベクトル、
 s_k^i : 反復回数 i 回目エージェント k の位置ベクトル、
 s_k^{i+1} : 反復回数 $i+1$ 回目のエージェント k の位置ベクトル、
 a_1, a_2, a_3 : 係数、 $rand$: 0~1 の範囲内の一様乱数、
 $pbest_k$: エージェント k が探索した中で目的関数値が最小の位置ベクトル、
 $gbest$: 全エージェントが探索した中で目的関数値が最小の位置ベクトル、
 v_k^{imod} : $pbest_k, gbest$ に基づく速度、
 NA : エージェント番号の集合

PSO の手順を以下に示す。

- (1) エージェント k の初期の速度ベクトル v_k をランダムに与える。
- (2) 初期の位置ベクトル s_k に対する目的関数値 $F(s_k)$ を計算する。
- (3) s_k をこれまでの最良の位置ベクトル $pbset_k$ とする。この時、目的関数値が最小の $pbset_k$ を $gbest$ とする。
- (4) 速度ベクトル v_k を修正する。
- (5) 位置ベクトル s_k を修正する。
- (6) (5) で更新したエージェント k の位置ベクトル s_k に対して目的関数値を計算する。
- (7) $F(s_k) < F(pbset_k)$ ならば、 $pbset_k = s_k$ とする。また、 $F(pbset_k) < F(gbest)$ ならば、 $gbset = pbset_k$ とする。
- (8) 最大繰り返し回数に到達したならば探索を終了する。そうでなければ、(4)へ戻る。

本稿では、(1)式~(3)式で定式化された設備運用計画問題を、以下のようにして PSO に適用する。すなわち、(3)式の変数ベクトル \mathbf{x} をエージェント k の位置ベクトル s_k に対応させ、 s_k の要素を(2)式の運用制約を満足する範囲内で(5)式を用いて移動させ、最良の位置ベクトルを探索する。

4. 適用例

本手法を、電力分野における事故時の電力貯蔵装置の運用決定問題^[2]に適用した。事故時に停電が発生する場合、電力貯蔵装置を上手に運用すれば、停電電力量を小さくする可能性がある。ここ

で取り扱う問題は、事故時の停電電力量を最小にするように、時間帯毎の電力貯蔵装置間の貯蔵電力量の移動を決定する問題である^[2]。本問題の定式化を以下に示す。

[目的関数]

$$G = \alpha \sum_{i=1}^{tmax} \sum_{i \in N_t} P_{outage}_i^t + \beta \sum_{i=1}^{tmax} \{Min(C_1^t, C_2^t)\} \rightarrow \text{最小化} \quad (6)$$

$$C_1^t = \sum_{i \in EC_t} |E_i^t - E_i^{t-1}| \quad (E_i^t - E_i^{t-1} \geq 0) \quad (7)$$

$$C_2^t = \sum_{i \in EDC_t} |E_i^t - E_i^{t-1}| \quad (E_i^t - E_i^{t-1} < 0) \quad (8)$$

[制約条件]

(需給バランス制約)

$$P_G^t + \sum_{i \in EDC_t} P_i^t - P_{loss}^t = \sum_{i \in EC_t} P_i^t + P_{load}^t \quad (t \in tmax) \quad (9)$$

(線路容量制約)

$$\underline{Pflow}_l < Pflow_l < \overline{Pflow}_l \quad (l \in NBR, t \in tmax) \quad (10)$$

(貯蔵装置の出力上下限制約)

$$\underline{P}_i^t \leq P_i^t \leq \overline{P}_i^t \quad (i \in NG, t \in tmax) \quad (11)$$

(貯蔵装置の容量上下限制約)

$$0 \leq E_i^t \leq \overline{E}_i^t \quad (i \in NG, t \in tmax) \quad (12)$$

ただし、

α, β : 重み係数 ($\alpha \gg \beta$)、 $P_{outage}_i^t$: 時間帯 t におけるノード i の停電電力量 (kWh)、 $tmax$: 考察期間の総数、 N_t : 時間帯 t において遮断されるノード番号の集合、 C_1^t : 時間帯 t において充電を行う貯蔵装置の充電電力量の総和、 C_2^t : 時間帯 t において放電を行う貯蔵装置の放電電力量の総和、 P_G^t : 時間帯 t において上位系統から供給される電力の総和、 P_{loss}^t : 時間帯 t における電力損失の総和、 P_{load}^t : 時間帯 t における負荷の総和、 EC_t : 時間帯 t において充電を行う貯蔵装置番号の集合、 EDC_t : 時間帯 t において放電を行う貯蔵装置番号の集合、 P_i^t : 時間帯 t におけるノード i の貯蔵装置の放電電力、 $\overline{P}_i^t, \underline{P}_i^t$: 時間帯 t におけるノード i の貯蔵装置の充放電電力の限界値、 E_i^t : ノード i に設備された貯蔵装置の時間帯 t の終点における貯蔵電力量 (離散変数)、 \overline{E}_i^t : ノード i に設備された貯蔵装置の最大貯蔵電力量、 $Pflow_l$: 時間帯 t における線路 l の潮流、 $\overline{Pflow}_l, \underline{Pflow}_l$: 線路 l の線路容量上下限值、 NG : 貯蔵装置が設置されているノード番号の集合、 NBR : 線路番号の集合

この問題に対し、図1に示す例題系統で数値計算を行った。なお、簡単化のためノード1、2の負荷は時間によらず一定 (1.0pu) とし、ノード3の負荷は図2に示すように変化するものとした。また、PSOのパラメータであるエージェント数は

は40、最大繰り返し回数は1000回とした。

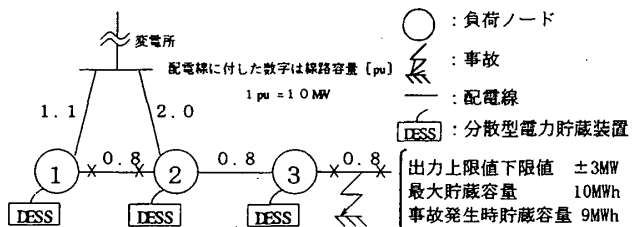


図1 例題モデル

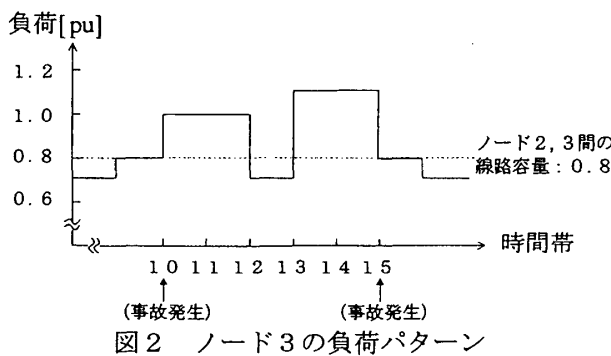


図2 ノード3の負荷パターン

電力貯蔵装置の貯蔵電力の移動を行わなかった場合と、PSOで決定した最適な運用を行った場合の停電電力量 (目的関数値) の比較を表1に示す。なお、PSOによる解は、動的計画法を用いて求めた最適解^[3]に等しい。

表1 停電電力量の比較

	停電電力量
貯蔵電力の移動を行わなかった場合	1.0 [pu]
PSOで決定した最適な運用をした場合	0 [pu]

5. まとめ

本稿では、設備の最適運用計画問題の解法として PSO の適用法を示し、事故時の電力貯蔵装置の運用計画問題への適用例を示した。

文献

[1] J. Kennedy and R. Eberhart, "Particle Swarm Optimization", Proc of IEEE International Conference on Neural Networks, Vol. IV, Perth, Australia, 1995
 [2] 奈良他: 「FRIENDS における分散型電力貯蔵装置の事故時運用決定手法」, 平成 11 年度電気学会東京支部茨城支所研究発表会, P30, 1999
 [3] 奈良他: 「FRIENDS における分散型電力貯蔵装置の事故時運用」, 平成 10 年度電気学会東京支部茨城支所研究発表会, A11, 1998